

마그네틱 엔코더 (로봇용)



왜 RLS 마그네틱 엔코더를 선택해야 할까요?

특징

- ✔ 뛰어난 가격 대비 성능
- ✔ 다양한 크기 및 기술 지원
- ✔ 광범위한 분해능
- ✔ 업계 표준의 절대 또는 증분 출력 옵션
- ✔ 높은 동적 응답

이점

- ✔ 모터 위치 피드백
- ✔ 조인트 위치 제어
- ✔ 선형 위치 측정
- ✔ 그리퍼/핑거 피드백
- ✔ 포스 피드백
- ✔ 소형 클로즈 루프 위치 제어
- ✔ 속도 피드백

Renishaw (Korea) Ltd. 서울시 구로구 디지털로 33길 28 우림이비즈센터1차 1314호 T: 02-2108-2830 E: korea@renishaw.com

www.renishaw.co.kr www.rls.si

로봇 분야에 적합한 상위 5가지 마그네틱 엔코더

| 제품 | | | | |
|------------------------------------|------------------------------|--|---|---------------------------|
| AksIM-2™및 AksIM-4™ 로터리 앱솔루트 엔코더 | Orbis™ 로터리 앱솔루트 엔코더 | RM08 초소형 로터리 엔코더 | LA11 리니어 앱솔루트 엔코더 | RLC2IC 초소형 증분형 엔코더 모듈 |
| | | | C PALL POR | 05 |
| 판독 유형 | | | | |
| 로터리, 축형 | 로터리, 축형 | 로터리 | 리니어 | 로터리/리니어 |
| 엔코더 유형 | | | | |
| 트루 앱솔루트 | 트루 앱솔루트 | 증분형 및 앱솔루트 | 트루 앱솔루트 | 증분형 |
| 최대 분해능 | | | | |
| 21비트 | 14비트 | 12비트 | 13비트 | 13비트 |
| 정확도 | | | | |
| ±0.004° | ±0.25° | ±0.3° | ±30 μm/m | ±10 μm/m |
| 최대 속도 | | | | |
| 10,000 rpm | 12,000 rpm | 30,000 rpm | 최대 7 m/s | 최대 80 m/s** |
| 치수 | | | | |
| 샤프트 크기: 8 mm ~ 125 mm | 샤프트 크기: 6 mm ~ 30 mm | 엔코더: Ø8 mm 마그넷: Ø4 mm | 최대 측정 길이: 16.3 m | 샤프트 크기: 12 mm ~ 280 mm |
| 공급 전원 | | | | |
| 3.3 V 또는 5 V | 4.5 V ~ 5.5 V | 3.3 V 또는 5 V | 4.75 V ~ 5.75 V 또는 8 V ~ 30 V | 4.75 V ~ 5.25 V |
| 소비 전류 | | | | |
| 통상 130 mA | 통상 65 mA | 통상 26 mA | 5 V에서 150 mA | 30 mA |
| 사용 가능한 통신 인터퍼 | 이스 | | | |
| BiSS, UART, SPI, SSI, PWM | BISS, UART, SPI, SSI, PWM | 아날로그 sin/cos, 증분형*, SSI*, 리니어 전압 | SSI, SPI, BiSS + 증분형 또는 1 Vpp 동시 출력 | 증분형 ABZ, TTL 또는 RS422 |
| 연결 유형 | | | | |
| 커넥터 또는 솔더링 패드 | 커넥터 또는 솔더링 패드 | 와이어 | 케이블 | 핀, 연성 케이블 |
| IP 보호 | | | | |
| 없음(컨포멀 코팅 사용 가능) | 없음(컨포멀 코팅 사용 가능) | IP68 | IP67 | 없음 |
| | | | | |
| 작동 온도 | | | | |

*액세서리와 함께 차동 출력 사용 가능. ** 속도 계산시를 참조하십시오.

RLS d.o.o.는 출판일 당시의 본 문서의 정확성에 최선을 다했지만, 그에 대한 보증이나, 향후 어떠한 방식으로든 발생될 수 있는 오류에 대한 책임을 지지 않습니다. RLS d.o.o.는 어떠한 상황에서도 본 안내서의 부정확성에 대하여 어떠한 책임도 지지 않습니다. © 2023 RLS d.o.o.



Renishaw (Korea) Ltd. 서울시 구로구 디지털로 33길 28 우림이비즈센터1차 1314호 T: 02-2108-2830 E: korea@renishaw.com

www.renishaw.co.kr www.rls.si